

# Agrégation interne 2005

## Corrigé de la première épreuve

### I. Nombre de rotations d'une ligne polygonale fermée

**I.1)a)** L'application  $u \mapsto \rho(u)^2 + \rho'(u)^2$  est de classe  $C^{k-1}$  et strictement positive sur  $\mathbf{R}$ . Comme  $\sqrt{\quad}$  est de classe  $C^\infty$  sur  $]0, +\infty[$ ,  $g$  est de classe  $C^k$ . D'autre part,  $g'(x) > 0$  pour tout  $x \in \mathbf{R}$ ;  $g$  réalise donc un  $C^k$  difféomorphisme de  $\mathbf{R}$  sur l'intervalle  $g(\mathbf{R})$ . Enfin,  $g'$  est de période  $2\pi$  et strictement positive: elle admet donc un minimum  $m > 0$  sur  $\mathbf{R}$ . On en déduit :

- pour  $x > 0$ ,  $g(x) \geq mx$  donc  $g(x)$  tend vers  $+\infty$  quand  $x$  tend vers  $+\infty$  ;
- pour  $x < 0$ ,  $g(x) \leq mx$  donc  $g(x)$  tend vers  $-\infty$  quand  $x$  tend vers  $-\infty$ .

Ceci prouve que  $g(\mathbf{R}) = \mathbf{R}$ :  $g$  est un  $C^k$ -difféomorphisme de  $\mathbf{R}$  sur lui-même.

**I.1)b)** Pour  $t \in \mathbf{R}$ , on peut écrire :

$$g(t + 2\pi) - g(t) = \int_t^{t+2\pi} \varphi(u) \, du$$

où  $\varphi : u \mapsto \sqrt{\rho(u)^2 + \rho'(u)^2}$ . Comme  $\varphi$  est de période  $2\pi$ , son intégrale sur une période  $[a, a + 2\pi]$  est indépendante de  $a$ , et donc :

$$g(t + 2\pi) - g(t) = \int_t^{t+2\pi} \varphi(u) \, du = \int_0^{2\pi} \varphi(u) \, du = g(2\pi).$$

**I.1)c)** La formule de dérivée d'une application composée donne :

$$\frac{dM}{ds}(s) = f' \circ g^{-1}(s) \times (g^{-1})'(s) = \frac{f' \circ g^{-1}(s)}{g'(g^{-1}(s))} = \frac{f'(g^{-1}(s))}{\|f'(g^{-1}(s))\|}$$

donc  $\left\| \frac{dM}{ds}(s) \right\| = 1$  pour tout  $s \in \mathbf{R}$ . Nous noterons  $\vec{T}(s)$  ce vecteur unitaire tangent à  $B$  au point d'abscisse curviligne  $s$ .

$L = \int_0^L \left\| \vec{T}(s) \right\| ds$  est la longueur de la courbe  $B$ .

**I.1)d)** On a  $M(s+L) = f(g^{-1}(s+L)) = f(g^{-1}(s)+2\pi) = f(g^{-1}(s)) = M(s)$  pour tout  $s$ , donc  $M$  est  $L$ -périodique.

Si  $s_2 - s_1 \in L\mathbf{Z}$ , on a donc  $M(s_2) = M(s_1)$ . Réciproquement, supposons que  $M(s_1) = M(s_2)$  et notons  $t_1$  et  $t_2$  les images de  $s_1$  et  $s_2$  par  $g^{-1}$ . L'égalité  $f(t_1) = f(t_2)$  donne  $\rho(t_1) = |f(t_1)| = |f(t_2)| = \rho(t_2)$ , puis  $e^{it_1} = e^{it_2}$  (car  $\rho(t_1) \neq 0$ ), soit  $t_2 - t_1 \in \pi\mathbf{Z}$  et  $s_2 - s_1 \in L\mathbf{Z}$ .

**I.2)a)** Montrons la propriété par récurrence sur  $p$ .

- pour  $p = 1$ : l'application  $M$  réalise une bijection de  $[s_1, s_1 + L[$  sur  $B$ . Comme  $N_2 \in B$ , il existe un unique  $s_2 \in \mathbf{R}$  tel que  $s_1 \leq s_2 < s_1 + L$  et  $M(s_2) = N_2$ .

- soit  $p \geq 2$  et supposons la propriété vérifiée au rang  $p - 1$ . Si  $N_1, N_2, \dots, N_{p+1}$  sont des points de  $B$  et si  $N_1 = M(s_1)$ , l'hypothèse de récurrence au rang  $p - 1$  démontre l'existence et l'unicité d'une suite  $(s_2, \dots, s_p)$  telle que  $M(s_{i+1}) = N_{i+1}$  et  $s_i \leq s_{i+1} < s_i + L$  pour  $1 \leq i \leq p - 1$ . Il reste à appliquer la propriété au rang 1 aux points  $M_p$  et  $M_{p+1}$  pour conclure.

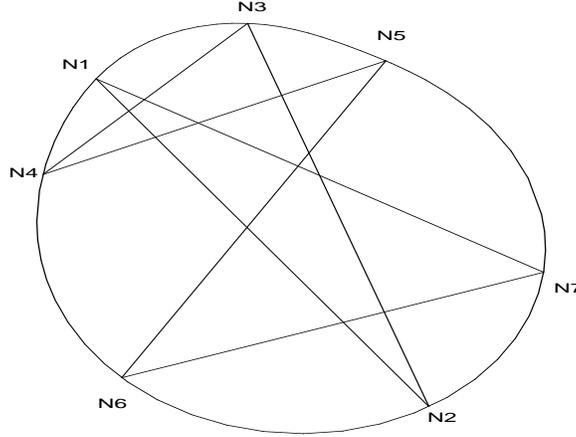
**I.2)b)** Supposons que  $M(s'_1) = M(s_1) = N_1$  et notons  $(s'_2, \dots, s'_{p+1})$  associée à ce nouveau choix d'abscisse curviligne de  $N_1$ . Il existe alors un entier relatif  $q$  tel que  $s'_1 = s_1 + qL$ , et la suite  $(s_2 + qL, s_2 + qL, \dots, s_{p+1} + qL)$  vérifie les conditions caractérisant  $(s'_2, \dots, s'_{p+1})$ . On en déduit que  $s'_i = s_i + qL$  pour tout  $i$ , et en particulier :

$$\frac{s'_{p+1} - s'_1}{L} = \frac{s_{p+1} - s_1}{L}.$$

L'entier  $m$  ne dépend donc pas du  $s_1$  choisi, mais uniquement de la suite de points  $(N_1, \dots, N_{p+1})$ .

Comme  $s_{p+1} < s_p + L \leq s_{p+1} + 2L < \dots < s_1 + pL$ , on a nécessairement  $m < p$ .

**I.3)**



## II. Théorème de Birkhoff

**II.1)a)** L'application  $M$  est de classe  $C^k$  sur  $\mathbf{R}$ , donc  $(s, s') \mapsto M(s') - M(s)$  est de classe  $C^k$  de  $\mathbf{R}^2$  dans  $\mathbf{R}^2$ .

- l'application  $u \mapsto \|u\|$  est continue de  $\mathbf{R}^2$  dans  $\mathbf{R}$ , donc  $\psi$  est continue sur  $\mathbf{R}^2$  comme composée d'applications continues.
- l'application  $u \mapsto \|u\|$  est de classe  $C^\infty$  sur  $\mathbf{R}^2 \setminus \{0\}$ , donc  $\psi$  est de classe  $C^k$  sur  $\Omega$ , comme composée d'applications de classe  $C^k$  (en remarquant que  $M(s') - M(s)$  est non nul pour  $(s, s') \in \Omega$ ).

**II.1)b)** Pour  $(s, s') \in \Omega$ , nous pouvons écrire :

$$\frac{\partial \psi}{\partial s}(s, s') = \frac{\langle -\vec{T}(s), \overline{M(s)M(s')} \rangle}{\| \overline{M(s')M(s)} \|} = \cos(\theta)$$

en remarquant que  $\| \vec{T}(s) \| = 1$ , et en notant  $\theta$  l'angle des vecteurs  $\overline{M(s')M(s)}$  et  $\vec{T}(s)$ .

Par symétrie, la dérivée partielle  $\frac{\partial \psi}{\partial s}(s, s')$  est le cosinus de l'angle  $\theta'$  que font les vecteurs  $\overrightarrow{M(s)M(s')}$  et  $\overrightarrow{T}(s')$ .

**II.2)a)** Comme  $\psi(s + L, s') = \psi(s, s' + L)$  pour tout  $(s, s')$ , l'application  $\psi$  est majorée et sa borne supérieure sur  $\mathbf{R}^2$  est égale à la borne supérieure de sa restriction sur le compact  $[0, L]^2$ . Comme  $\psi$  est continue, ce sup est un maximum :  $\psi$  admet donc un maximum absolu sur  $\mathbf{R}^2$ .

**II.2)b)** Soit  $(s, s')$  un point en lequel  $\psi$  est maximale. Comme  $\psi$  est strictement positive sur  $\Omega$  et nulle en dehors de  $\Omega$ ,  $(s, s')$  est élément de  $\Omega$ . Les dérivées partielles de  $\psi$  en  $(s, s')$  (qui existent d'après la question 1.a) sont donc nulles. On en déduit que les angles  $\theta$  et  $\theta'$  associés aux points  $M(s)$  et  $M(s')$  sont droits : les tangentes à  $B$  en  $M(s)$  et  $M(s')$  sont orthogonales au segment  $[M(s), M(s')]$ . En choisissant  $M_0$  égal au milieu de  $[M(s), M(s')]$  et  $u = \overrightarrow{M(s)M(s')}$ , nous obtiendrons une trajectoire de type (1,2) :

$$\begin{cases} M_1 = M(s'), M_2 = M(s), M_3 = M(s'), \dots \\ m = \frac{s' + L - s'}{L} = 1 \end{cases} .$$

**II.3)a)** Il suffit de poser :

- $\alpha_1 = 0$  et  $\alpha_2 = L/2$  ;
- $\alpha_{i+1} = \alpha_i + L$  pour  $2 \leq i \leq m$  ;
- $\alpha_{i+1} = \alpha_i$  pour  $m + 1 \leq i \leq p - 1$ .

**II.3)b)** Nous avons  $s_1 < s_2 < s_1 + L$  et deux cas se présentent :

- si  $s_3 = s_2$ , on choisit  $s'_2 \in ]s_1, s_2[$  : on a bien  $(s_1, s'_2, s_3, \dots, s_p) \in W$  ;
- si  $s_3 = s_2 + L$ , on choisit  $s'_2 \in ]s_2, s_2 + L[$  et on a toujours  $(s_1, s'_2, s_3, \dots, s_p) \in W$ .

Dans les deux cas, les points  $A_1 = M(s_1)$ ,  $A'_2 = M(s'_2)$  et  $A_3 = M(s_3)$  sont distincts et

$$\|\overrightarrow{A_1 A_2}\| + \|\overrightarrow{A_2 A_3}\| = \|\overrightarrow{A_1 A_3}\| < \|\overrightarrow{A_1 A'_2}\| + \|\overrightarrow{A'_2 A_3}\|.$$

Cette dernière inégalité est stricte car  $A'_2$  n'est pas sur le segment  $A_1 A_3$  (trois points distincts de  $B$  ne sont jamais alignés). On en déduit :

$$F(s_1, \dots, s_p) = \|\overrightarrow{A_1 A_2}\| + \|\overrightarrow{A_2 A_3}\| + \dots + \|\overrightarrow{A_p A_1}\| < \|\overrightarrow{A_1 A'_2}\| + \|\overrightarrow{A'_2 A_3}\| + \dots + \|\overrightarrow{A_p A_1}\| = F(s_1, s'_2, s_3, \dots, s_p).$$

La construction précédente se généralise sans problème au cas où il existe  $i$  compris entre 1 et  $p - 2$  tel que  $A_i \neq A_{i+1} = A_{i+2}$ . Seul le cas  $A_{p-1} \neq A_p = A_1$  demande (peut-être) une attention particulière : nous avons ici  $s_{p-1} < s_p < s_{p-1} + L$  et  $s_p = s_1 + (m-1)L$  ou  $s_p = mL$ . Dans le premier cas, on choisit  $s'_p \in ]s_p, s_{p-1} + L[$  ; dans le second, on choisit  $s'_p \in ]s_{p-1}, s_p[$ . On termine alors la preuve comme précédemment.

**II.3)c)** Remarquons tout d'abord que  $W$  est une partie fermée de  $\mathbf{R}^p$ , puisque c'est l'image réciproque du fermé  $[0, L]^{p-1} \times [(m-1)L, mL]$  par l'application continue  $(s_1, s_2, \dots, s_p) \mapsto (s_2 - s_1, s_3 - s_2, \dots, s_p - s_{p-1}, s_p - s_1)$ . La partie  $K = \{(s_1, s_2, \dots, s_p) \in W, s_1 \in [0, L]\}$  est compacte car fermée bornée :

- $K$  est l'intersection des fermés  $W$  et  $[0, L] \times \mathbf{R}^{p-1}$  ;

- $K$  est contenue dans  $[0, mL]^p$ .

Pour  $(s_1, \dots, s_p) \in W$ , il existe un entier relatif  $k$  tel que  $s_1 - kL \in [0, L]$ . On en déduit que  $(s_i - kL)_{1 \leq i \leq p} \in K$  et que  $\psi(s_1 - kL, s_2 - kL, \dots, s_p - kL) = \psi(s_1, s_2, \dots, s_p)$ . Ainsi,  $\psi$  étant continue, elle sera majorée sur le compact  $K$  donc sur  $W$ , et :

$$\sup_{s \in W} \psi(s) = \sup_{s \in K} \psi(s) = \max_{s \in K} \psi(s).$$

Il existe donc un  $s \in W$  en lequel  $\psi$  atteint son maximum, qui est strictement positif puisque  $\psi$  est positive et non nulle d'après le a).

**II.3)d)** Soit  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p)$  un point en lequel  $\psi$  atteint son maximum ; notons  $A_i = M(\alpha_i)$  pour  $1 \leq i \leq p$ , et prolongeons cette suite en une suite  $(A_n)_{n \geq 0}$  de période  $p$ . Fixons ensuite un point  $M_0$  intérieur au segment  $[M(\alpha_p), M(\alpha_1)]$ , posons  $\vec{v} = \overrightarrow{M(\alpha_p)M(\alpha_1)}$  et notons  $(M_n)_{n \geq 0}$  la trajectoire définie par  $(M_0, \vec{v})$ .

• D'après le b), les couples  $(\alpha_1, \alpha_2), \dots, (\alpha_{p-1}, \alpha_p), (\alpha_p, \alpha_1)$  sont éléments de  $\Omega$ , donc  $\psi$  est différentiable au point  $\alpha$  et ses dérivées partielles s'annulent en  $\alpha$ . Pour  $i \in \{1, \dots, p\}$ , notons  $\theta_1$  (resp.  $\theta_2$ ) l'angle que font les vecteurs  $\overrightarrow{A_{i-1}A_i}$  et  $\vec{T}(\alpha_i)$  (resp.  $\overrightarrow{A_iA_{i+1}}$  et  $\vec{T}(\alpha_i)$ ). D'après la question 1.b., nous avons :

$$0 = \frac{\partial F}{\partial s_i}(\alpha) = \cos(\theta_1) + \cos(\theta_2),$$

et donc  $\theta_2 = \pi - \theta_1$ . Cette propriété traduit que  $M_i = A_i$  pour tout  $i \geq 1$  : la trajectoire  $(M_n)$  est donc de période  $p$ .

• comme  $s_i < s_{i+1} < s_i + L$  pour tout  $i \in \{1, \dots, p-1\}$  et  $s_1 + (m-1)L < s_p < mL$  (la suite  $(A_1, \dots, A_p, A_1)$  ne contient pas deux points consécutifs égaux), on en déduit que la suite  $(s_1, s_2, \dots, s_p, s_1 + mL)$  vérifie les conditions de la question I.2.a. pour la ligne polygonale  $(M_1, M_2, \dots, M_p, M_{p+1})$  : le nombre de rotation de cette ligne est donc égale à  $m$  : il existe une trajectoire de type  $(m, p)$ .

### III. Billard elliptique

**III.1)** En dérivant la relation  $2a = \|\overrightarrow{OM(s)}\| + \|\overrightarrow{O'M(s)}\|$ , nous obtenons :

$$\forall s \in \mathbf{R}, 0 = \frac{\langle \vec{T}(s), \overrightarrow{OM(s)} \rangle}{\|\overrightarrow{OM(s)}\|} + \frac{\langle \vec{T}(s), \overrightarrow{O'M(s)} \rangle}{\|\overrightarrow{O'M(s)}\|} = \langle \vec{T}(s), \vec{u} + \vec{v} \rangle$$

en notant  $\vec{u} = \frac{\overrightarrow{OM(s)}}{\|\overrightarrow{OM(s)}\|}$  et  $\vec{v} = \frac{\overrightarrow{O'M(s)}}{\|\overrightarrow{O'M(s)}\|}$ .

Nous en déduisons que la tangente à l'ellipse en  $M(s)$  est orthogonale au vecteur  $\vec{u} + \vec{v}$ , qui dirige la bissectrice intérieure du triangle  $O'M(s)O$  en  $M(s)$  : la tangente est donc la bissectrice extérieure.

**III.2)a)** Soit  $\vec{u}$  un vecteur directeur de  $D$ . Si  $P_1$  et  $P_2$  sont deux points de  $D$  et si  $\vec{n}_1$  et  $\vec{n}_2$  sont deux vecteurs unitaires normaux à  $D$ , il existe  $\varepsilon \in \{-1, 1\}$  et  $\lambda \in \mathbf{R}$  tel que  $\vec{n}_2 = \varepsilon \vec{n}_1$  et  $\overrightarrow{P_1P_2} = \lambda \vec{u}$ . Nous avons alors :

$$\mathcal{E}(D, \vec{n}_2, P_2) = \langle \overrightarrow{OP_1} + \lambda \vec{u}, \varepsilon \vec{n}_1 \rangle \langle \overrightarrow{O'P_1} + \lambda \vec{u}, \varepsilon \vec{n}_1 \rangle = \langle \overrightarrow{OP_1}, \vec{n}_1 \rangle \langle \overrightarrow{O'P_1}, \vec{n}_1 \rangle = \mathcal{E}(D, \vec{n}_2, P_1)$$

car  $\varepsilon^2 = 1$  et  $\vec{u}$  est orthogonal à  $\vec{n}_1$ .

**III.2)b)** Fixons  $P \in D$  et soit  $\vec{n}$  un vecteur unitaire normal à  $D$ . Si  $M$  est un point de  $\mathcal{P}$ ,  $\langle \overrightarrow{MP}, \vec{n} \rangle$  est la “distance algébrique” du point  $M$  à la droite  $D$  (la valeur est négative si  $M$  est dans le demi-plan délimité par  $D$  et dirigé par  $\vec{n}$ , négative sinon). On en déduit donc :

- l'énergie de  $D$  par rapport à  $O$  et  $O'$  est le produit des distances algébriques de  $O$  et  $O'$  à  $D$  ;
- l'énergie est nulle si et seulement si l'un des points  $O$  ou  $O'$  est sur  $D$  ;
- l'énergie est strictement positive si  $O$  et  $O'$  sont dans un même demi-plan ouvert délimité par  $D$  ;
- l'énergie est strictement négative si  $O$  et  $O'$  sont séparés par la droite  $D$ .

**III.3)a)** Remarque: les mesures  $\phi(s)$  et  $\phi'(s)$  sont définies sans ambiguïté car les angles mesurés ne sont jamais plats (les tangentes à l'ellipse ne passent jamais par  $O$  ou  $O'$ ): il n'existe aucune valeur de  $s$  pour laquelle on pourrait avoir à choisir entre  $0$  et  $\pi$ ).

En reprenant les notations du 1, l'angle mesuré par  $\phi(s)$  (resp. par  $\phi'(s)$ ) est l'angle que font les droites engendrées par les vecteurs  $\vec{T}(s)$  et  $\vec{u}$  (resp.  $\vec{v}$ ). D'après le 1.,  $\phi(s) + \phi'(s) = 0 \pmod{\pi}$ , et donc  $\phi(s) + \phi'(s) = \pi$  (les mesures  $\phi(s)$  et  $\phi'(s)$  sont des éléments de  $]0, \pi[$ ).

On en déduit directement :

$$\mathcal{E}(D(s)) = \sin \phi(s) \left\| \overrightarrow{OM(s)} \right\| \times \sin \phi'(s) \left\| \overrightarrow{O'M(s)} \right\| = \sin^2 \phi(s) \left\| \overrightarrow{OM(s)} \right\| \left\| \overrightarrow{O'M(s)} \right\|.$$

**III.3)b)** L'ellipse est paramétrée, en coordonnées polaires, par :  $\theta = t$  et  $OM = \rho = \frac{b^2}{a - c \cos t}$ . L'angle  $\phi$  est égal à  $\pi - V(s)$ , où  $V(s)$  est l'angle des vecteurs  $\overrightarrow{OM(s)}$  et  $\vec{T}(s)$ . La formule usuelle donne la tangente de cet angle  $V(s)$  :

$$\tan \phi(s) = -\tan V(s) = -\frac{\rho(t)}{\rho'(t)} = \frac{a - c \cos t}{c \sin t}.$$

en notant  $t$  l'antécédent de  $s$  par le difféomorphisme  $g$ . On en déduit :

$$\begin{aligned} \sin^2 \phi(s) &= \frac{1}{\cotan^2 \phi(s) + 1} = \frac{(a - c \cos t)^2}{c^2 \sin^2 t + (a - c \cos t)^2} = \frac{(a - c \cos t)^2}{c^2 + a^2 - 2ac \cos t} \\ \mathcal{E}(D(s)) &= \sin^2 \phi(s) \rho(t) (2a - \rho(t)) = \frac{(a - c \cos t)^2}{c^2 + a^2 - 2ac \cos t} \times \frac{b^2}{a - c \cos t} \times \frac{2a(a - c \cos t) - b^2}{a - c \cos t} \\ &= b^2 \frac{2a^2 - b^2 - 2ac \cos t}{c^2 + a^2 - 2ac \cos t} = b^2 \end{aligned}$$

**III.4)a)** Nous avons  $b^2 = \sin^2 \phi(s) \left\| \overrightarrow{OM(s)} \right\| \left\| \overrightarrow{O'M(s)} \right\|$  pour tout  $s \in \mathbf{R}$ .

**III.4)b)** La relation précédente donne donc :

$$\forall s \in \mathbf{R}, h(s) = \frac{b^2}{\left\| \overrightarrow{OM(s)} \right\| \left\| \overrightarrow{O'M(s)} \right\|}.$$

Comme la fonction  $s \mapsto M(s)$  est de classe  $C^\infty$  et à valeur dans  $\mathbf{C} \setminus \{O, O'\}$ ,  $h$  est de classe  $C^\infty$  comme composée de fonctions de classe  $C^\infty$  (pour tout  $A$ , l'application  $M \mapsto \left\| \overrightarrow{AM} \right\|$  est de classe  $C^\infty$  sur  $\mathcal{P} \setminus \{A\}$ ).  $M$  étant d'autre part  $L$ -périodique,  $h$  l'est également.

Nous avons ensuite, pour  $s \in \mathbf{R}$ , en notant  $t = g^{-1}(s)$  et  $\rho : t \mapsto |f(t)|$ :

$$\frac{dh}{ds}(s) = -2 \frac{b^2}{\rho^2(t)(2a - \rho(t))^2} \rho'(t)(a - \rho(t)) \frac{dg^{-1}}{ds}(s)$$

donc  $\frac{dh}{ds}(s)$  est du signe de  $\rho'(t)(\rho(t) - a)$ . Mais le cercle de centre  $O$  et de rayon  $a$  coupe l'ellipse  $\mathcal{E}$  en les deux points d'abscisses curvilignes  $L/4$  et  $3L/4$  (comme  $\mathcal{E} : OM + O'M = 2a$ , les points de  $\mathcal{E}$  vérifiant  $OM = a$  sont sur la médiatrice du segment  $[O, O']$ ). Nous obtenons donc les variations suivantes :

- $h$  est strictement décroissante sur  $[0, L/4]$ ;
- $h$  est strictement croissante sur  $[L/4, L/2]$ ;
- $h$  est strictement décroissante sur  $[L/2, 3L/4]$ ;
- $h$  est strictement croissante sur  $[3L/4, L]$ .

**III.5)** Notons  $\rho$  la distance  $OM(s)$ ,  $\phi$  l'angle  $\phi(s)$ ,  $\phi'$  l'angle  $\phi'(s)$ ,  $\vec{T}$  le vecteur  $\vec{T}(s)$  et  $\vec{N}$  le vecteur unitaire directement normal à  $\vec{T} : (M(s), \vec{T}, \vec{N})$  est le repère de Fresnet au point de paramètre  $s$ . Nous pouvons alors écrire, en notant  $\vec{n}$  un vecteur unitaire normal à  $D(s, \theta)$  :

- $\vec{OM} = \rho \left( -\cos \phi \vec{T} - \sin \phi \vec{N} \right)$ ;
- $\vec{O'M} = (2a - \rho) \left( -\cos \phi' \vec{T} - \sin \phi' \vec{N} \right) = (2a - \rho) \left( \cos \phi \vec{T} - \sin \phi \vec{N} \right)$ ;
- $\vec{n} = \pm \left( -\sin \theta \vec{T} + \cos \theta \vec{N} \right)$ .

On en déduit :

$$\begin{aligned} \mathcal{E}(D(s, \theta)) &= \rho(2a - \rho) \left\langle -\cos \phi \vec{T} - \sin \phi \vec{N}, -\sin \theta \vec{T} + \cos \theta \vec{N} \right\rangle \left\langle \cos \phi \vec{T} - \sin \phi \vec{N}, -\sin \theta \vec{T} + \cos \theta \vec{N} \right\rangle \\ &= \rho(2a - \rho) (\sin \theta \cos \phi - \cos \theta \sin \phi) (\sin \theta \cos \phi + \cos \theta \sin \phi) \\ &= \frac{\mathcal{E}(D(s))}{\sin^2 \phi} (\sin^2 \theta \cos^2 \phi - \cos^2 \theta \sin^2 \phi) \\ &= \frac{b^2}{\sin^2 \phi} ((1 - \cos^2 \theta) \cos^2 \phi - \cos^2 \theta (1 - \cos^2 \phi)) \\ &= b^2 \frac{\cos^2 \theta - \cos^2 \phi}{\sin^2 \phi}. \end{aligned}$$

**III.6)** Nous pouvons écrire  $E(s, u) = \frac{b^2}{h(s)}(u^2 - 1 + h(s))$ , donc  $E$  est de classe  $C^\infty$  et de période  $L$  par rapport à  $u$ . On en déduit que  $E$  est bornée et qu'elle atteint ses bornes (on peut se limiter à étudier  $E$  sur le compact  $[0, L] \times [-1, 1]$ ). Si  $E$  atteint un extrémum global en un point  $(s, u)$  avec  $u \in ]-1, 1[$ , nous aurons alors :

$$0 = \frac{\partial E}{\partial u}(s, u) = 2b^2 \frac{u}{h(s)}$$

et donc  $u = 0$ . On en déduit que  $E$  atteint ses extréma globaux en des points de la forme  $(s, -1)$ ,  $(s, 0)$  ou  $(s, 1)$ , d'où la distinction :

- si  $u = 1$  ou  $-1$ ,  $D(s, \theta) = D(s)$  et  $E = b^2$  ;

- si  $u = 0$ ,  $E(s, u) = \frac{b^2}{h(s)}(h(s) - 1) = F(s)$ : en dérivant cette expression, on obtient  $F'(s) = \frac{b^2}{h^2(s)} h'(s)$ , donc  $F$  présente les mêmes variations que  $h$ .

Les valeurs extrémales prises par  $E(s, u)$  sont donc les extrema de l'ensemble

$$\{b^2, E(0, 0), E(L/4, 0), E(L/2, 0), E(3L/4, 0)\}.$$

Quand  $s = 0$  ou  $s = L$ ,  $\phi(s) = \pm\pi/2$  et  $E(s, 0) = 0$ . Quand  $s = L/4$  ou  $s = 3L/4$ ,  $D(s, 0)$  est la normale à l'ellipse, i.e. la médiatrice du segment  $[O, O']$ : on en déduit que  $E(s, 0) = -c^2$ . Les extrema de la fonctions  $E$  sont donc :

- $b^2$ , atteint pour  $s$  quelconque et  $u = \pm 1$ , i.e. pour  $D(s, u)$  tangente à  $\mathcal{E}$  ;
- $-c^2$ , obtenue pour la droite  $D(L/4, 0)$ , médiatrice du segment  $[0, 0']$ .

**III.7)a)** Pour  $n \geq 1$ , choisissons  $s$  tel que  $M_n = M(s)$  et notons  $\theta$  l'angle de la tangente à  $\mathcal{E}$  en  $M_n$  et de la droite  $M_{n-1}M_n$ . Alors l'angle de cette même tangente avec la droite  $M_{n-1}M_n$  est  $\pi - \theta$ , ce qui donne :

$$\mathcal{E}(M_{n-1}M_n) = E(s, \cos \theta) = E(s, \cos(\pi - \theta)) = \mathcal{E}(M_n M_{n+1})$$

car  $E$  est paire par rapport à  $u$ . On en déduit qu'il y a conservation de l'énergie à chaque rebond : toutes les droites  $M_n M_{n+1}$  ont même énergie  $E_0$ .

**III.7)b)** Soit  $b_0 = \sqrt{E_0}$  et soit  $\mathcal{E}_0$  l'ellipse de foyers  $O$  et  $O'$  et de demi-petit axe  $b_0$ . Soit  $D$  une droite non tangente à l'ellipse  $\mathcal{E}_0$  ; si  $D$  coupe l'ellipse, la question 6) prouve que  $\mathcal{E}(D) < b_0^2$ . Sinon, il existe une tangente  $D'$  à  $\mathcal{E}_0$  telle que  $D'$  soit parallèle à  $D$ ,  $O$  et  $O'$  étant séparés de  $D$  par  $D'$ . La propriété 2)b) montre alors que l'énergie de  $D$  par rapport aux points  $O$  et  $O'$  est positive et strictement plus grande que celle de  $D'$ , i.e. que  $\mathcal{E}(D) < b_0^2$ . On en déduit que les droites tangentes à  $\mathcal{E}_0$  sont exactement les droites  $D$  telles que  $\mathcal{E}(D) = E_0$  : les droites  $M_n M_{n+1}$  sont donc toutes tangentes à l'ellipse  $\mathcal{E}_0$ .

## IV. La transformation $T$

**IV.1)** C'est le même résultat qu'à la question III.7) : la droite réfléchie a la même énergie que la droite incidente.

**IV.2)a)** Il suffit d'appliquer la question II.1.b) :  $G_1(s, s') = (s, -\cos(\pi - \theta)) = (s, \cos \theta)$  et  $G_2(s, s') = (s', \cos \theta')$ , et donc  $T \circ G_1(s, s') = (s', \cos \theta') = G_2(s, s')$ .

**IV.2)b)** Nous en déduisons que  $\text{Jac } T(s, u) \times \text{Jac } G_1(s, s') = \text{Jac } G_2(s, s')$ . Or :

$$\text{Jac } G_1(s, s') = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{\partial^2 \psi}{\partial s^2} & -\frac{\partial^2 \psi}{\partial s \partial s'}(s, s') \end{vmatrix} = -\frac{\partial^2 \psi}{\partial s \partial s'}(s, s')$$

$$\text{Jac } G_2(s, s') = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ \frac{\partial^2 \psi}{\partial s \partial s'} & \frac{\partial^2 \psi}{\partial s'^2}(s, s') \end{vmatrix} = -\frac{\partial^2 \psi}{\partial s \partial s'}(s, s')$$

donc  $\text{Jac } T(s, u) = 1$  (on admet que  $\frac{\partial^2 \psi}{\partial s \partial s'}$  ne s'annule pas).

**IV.3)a)** Nous avons  $E(s, u) = \frac{b^2}{\sin^2 \phi(s)} (u^2 - \cos^2 \phi(s))$ , donc il suffit de poser :

$$U(s, r) = \sqrt{\frac{r}{b^2} \sin^2 \phi(s) + \cos^2 \phi(s)}$$

pour tout  $s \in \mathbf{R}$  et  $r \in ]0, b^2[$ . L'application  $U$  ainsi définie est à valeur dans  $]0, 1[$ , de classe  $C^\infty$  (car  $\phi$  l'est) et vérifie bien  $E(s, U(s, r)) = r$  pour tout  $(s, r) \in \mathbf{R} \times ]0, b^2[$ .

**IV.3)b)** Posons  $u = U(s, r)$  et  $(s', u') = T(s, u)$ . Nous avons donc  $(T \circ J)(s, r) = (s', u')$  et  $T_1(s, U(s, r)) = T_1(s, u) = s'$ . Nous avons donc :

$$r = E(s, u) = E(s', u')$$

donc  $u' = \pm U(s', r)$  (car pour tout  $s'$ ,  $E(s', u_1) = E(s', u_2) \iff u_1^2 = u_2^2$ ). Comme on admet que  $u' = T_2(s, U(s, r)) \geq 0$ , on a ensuite  $u' = U(s', r)$ , ce qui s'écrit :

$$J(T_1(s, U(s, r)), r) = (s', U(s', r)) = (s', u') = (T \circ J)(s, r).$$

**IV.3)c)** Remarquons tout d'abord quelques propriétés qui nous seront utiles pour la suite :

- la fonction  $\mu$  est strictement positive (voir par exemple la formule de la question 3.a qui définit  $U$ ).
- $\nu(s)$  est une abscisse du point atteint par la trajectoire partant de  $M(s)$  avec une énergie  $E_0$ .

La relation précédente s'écrit :

$$\forall (s, r) \in \mathbf{R} \times ]0, b^2[, T_2(s, U(s, r)) = U(T_1(s, U(s, r)), r).$$

La règle de la chaîne permet de dériver cette relation par rapport à  $r$  et  $s$ , pour obtenir les deux nouvelles relations :

$$\begin{cases} \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial r}(s, r) = \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial r}(s, r) + \frac{\partial U}{\partial r}(T_1(s, U), r) & (1) \\ \frac{\partial T_2}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, r) = \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \left( \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, r) \right) & (2) \end{cases}$$

toujours pour tout  $(s, r)$ , en notant  $U = U(s, r)$  pour simplifier l'écriture. Nous pouvons maintenant passer au calcul demandé :

$$\begin{aligned} (\mu \circ \nu)(s) \nu'(s) &= \frac{\partial U}{\partial r}(T_1(s, U), E_0) \left( \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) \right) \\ &= \frac{\partial U}{\partial r}(s, r) \left( \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) - \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \right) \left( \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) \right) \end{aligned}$$

en notant  $U = U(r, E_0)$  et en utilisant la relation (1). Il est maintenant temps de se souvenir que le déterminant jacobien de  $T$  est égal à 1, i.e. que  $\frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) = 1 + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial T_2}{\partial s}(s, U)$ , ce qui permet d'écrire, en utilisant la relation (2) :

$$\begin{aligned} & \left( \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) - \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \right) \left( \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) \right) \\ &= 1 + \frac{\partial T_2}{\partial s}(s, U) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) + \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) - \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) \\ & \quad - \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \left( \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \right)^2 \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) \\ &= 1 + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \underbrace{\left[ \frac{\partial T_2}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_2}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) - \frac{\partial U}{\partial s}(T_1(s, U), r) \left( \frac{\partial T_1}{\partial s}(s, U) + \frac{\partial T_1}{\partial u}(s, U) \frac{\partial U}{\partial s}(s, E_0) \right) \right]}_{=0} \\ &= 1 \end{aligned}$$

Nous obtenons donc :

$$\forall s \in \mathbf{R}, (\mu \circ \nu)(s) \nu'(s) = \frac{\partial U}{\partial r}(s, r) = \mu(s).$$

**IV.4)** Comme  $\mu$  est continue,  $\chi$  est dérivable et  $\chi'(s) = \mu(s)$  pour tout  $s \in \mathbf{R}$ . On en déduit :

$$\forall s \in \mathbf{R}, (\chi \circ \nu - \chi)'(s) = (\mu \circ \nu)(s) \nu'(s) - \mu(s) = 0$$

ce qui prouve que  $\chi \circ \nu - \chi$  est constante sur  $\mathbf{R}$  : il existe donc un réel  $\chi_0$  (ne dépendant que de  $E_0$ ) tel que  $\chi \circ \nu(s) = \chi(s) + \chi_0$  pour tout  $s \in \mathbf{R}$ .

S'il existe une trajectoire périodique pour laquelle les droites  $M_n M_{n+1}$  sont toutes tangentes à  $B'$ , l'énergie de toutes ces droites par rapport aux points  $O$  et  $O'$  est égal à  $E_0$ . Notons  $s_0$  une abscisse curviligne de  $M_0$ ,  $u_0$  le cosinus de l'angle que fait la droite  $M_0 M_1$  avec le vecteur tangent  $\vec{T}(s_0)$ , et définissons les suites  $(s_n)$  et  $(u_n)$  par récurrence :

$$\forall n \in \mathbf{N}, (s_{n+1}, u_{n+1}) = T(s_n, u_n).$$

Quitte à changer le sens de parcours de la trajectoire périodique, on peut supposer que  $u_0 \geq 0$ , ce qui donne  $u_0 = U(s_0, E_0)$ , puis  $u_n = U(s_n, E_0)$  pour tout  $n \geq 1$  (propriété 3.b) et enfin  $s_{n+1} = \nu(s_n)$  pour tout  $n \geq 0$ . Nous obtenons donc :

$$\forall n \in \mathbf{N}, \chi(s_{n+1}) = \chi(s_n) + \chi_0.$$

Si  $(m, p)$  est le type de la trajectoire, nous pouvons écrire :

$$p\chi_0 = \chi(s_p) - \chi(s_0) = \int_{s_0}^{s_0+mL} \mu(t) dt = m \int_0^L \mu(t) dt = m\chi(L)$$

car  $\mu$  est de période  $L$  ( $U$  est de période  $L$  par rapport à  $s$ ). Ainsi,  $\chi_0$  et  $\chi(L)$  sont *commensurables*, i.e. que leur rapport est rationnel.

Réciproquement, supposons que  $\chi_0$  et  $\chi(L)$  sont commensurables. Comme  $0 < \nu(0) < L$ , nous pouvons écrire  $\chi_0 = \chi(\nu(0)) - \chi(0) = \int_0^{\nu(0)} \mu(t) dt$  puis  $0 < \chi_0 < \int_0^L \mu(t) dt = \chi(L)$ . Il existe donc deux entiers naturels  $0 < m < p$  tels que  $p\chi_0 = m\chi(L)$ . Soit alors  $(M_n)$  une trajectoire telle que les droites  $M_n M_{n+1}$  soient tangentes à  $B'$  (il suffit pour cela que la première droite  $M_0 M_1$  le soit). Notons encore  $s_0$  une abscisse curviligne de  $M_0$  et  $u_0$  le cosinus de l'angle que fait la droite  $M_0 M_1$  avec le vecteur tangent  $\vec{T}(s_0)$ . Deux cas sont alors à envisager :

- Si  $u_0$  est positif, il est possible de reprendre la construction précédente : les points  $M_n$  sont représentés par les abscisses curvilignes  $s_n$  définies par récurrence :  $s_{n+1} = \nu(s_n)$  pour tout  $n \geq 0$ . Nous avons alors, pour  $n$  entier naturel quelconque,  $\chi(s_{n+1}) = \chi(s_n) + \chi_0$ , puis

$$\chi(s_{n+p}) = \chi(s_n) + p\chi_0 = \chi(s_n) + m\chi(L) = \chi(s_n + mL).$$

La fonction  $\chi$  étant strictement croissante, cela donne  $s_{n+p} = s_n + mL$ , et donc  $M_{n+p} = M_n$  pour tout  $n$  et la trajectoire est périodique.

- Si  $u_0$  est strictement négatif, considérons la trajectoire  $(P_n)_{n \geq 0}$  définie par  $P_0 = M_1$  et  $P_1 = M_0$ . Cette trajectoire correspond au cas précédent (comme  $P_0 P_1$  est tangente à  $B'$ , toutes les droites  $P_n P_{n+1}$  sont aussi tangentes à  $B'$ ) : elle est donc périodique de période  $p$ , ce qui prouve que  $(M_n)$  est également périodique de période  $p$ . En effet,  $P_p = M_1$  et  $P_{p+1} = M_0$  donne  $P_{p-1} = M_2$ , et plus généralement  $(M_n)_{n \geq 0} = (P_1, P_0, P_{p-1}, P_{p-2}, \dots, P_2, P_1, P_0, \dots)$ .

Nous avons donc obtenu la C.N.S. suivante :

Pour qu'il existe une trajectoire périodique "tangente" à  $B'$ , il faut et il suffit que  $\chi(L)$  et  $\chi_0$  soient commensurables. Dans ce cas, toutes les trajectoires tangentes à  $B'$  sont périodiques de même période.