

## DODÉCAÈDRE

Si  $z$  est un nombre complexe, son conjugué est noté  $\bar{z}$ ,  $\Re(z)$  désigne sa partie réelle.

Le produit scalaire de deux vecteurs  $u$  et  $v$  d'un espace vectoriel euclidien  $E$  est noté  $\langle u, v \rangle$  et la norme associée est notée  $x \mapsto \|x\|$ .

$SO(E)$  désigne le groupe des isométries directes (i.e. de déterminant égal à  $+1$ ) de l'espace euclidien  $E$  et  $1_E$  l'application identique de  $E$  dans lui-même.

La distance entre deux points  $M$  et  $N$  d'un espace affine euclidien est notée  $\|\overrightarrow{MN}\|$ .

Si  $n$  est élément de  $\mathbb{N}^*$ ,  $\llbracket 1..n \rrbracket$  désigne l'ensemble des entiers naturels de 1 à  $n$ .

### Préambule. Rappels sur les isométries directes en dimension trois

$E$  désigne ici un espace vectoriel euclidien orienté de dimension trois et  $GL(E)$  désigne le groupe des automorphismes de  $E$ . Soit  $f$  un élément de  $GL(E)$ , soit  $\mathcal{B} = (i, j, k)$  une base orthonormée directe et soit  $M$  la matrice représentant  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ . On rappelle que  $f$  est élément de  $SO(E)$  si et seulement si la matrice  $M$  est orthogonale directe. Dans ce cas, et sous réserve que  $f$  ne soit pas égal à  $1 - E$ ,  $f$  est une rotation ; elle est alors caractérisée par un axe, déterminé et orienté par un vecteur  $u$  non nul, et un angle  $\theta$ , orienté autour de cet axe, déterminé par sa mesure, encore notée  $\theta$ , qui est un réel défini à  $2\pi$  près. On note alors  $f = \text{Rot}(u, \theta)$ .

1. On pose  $M = [m_{i,j}]$  pour  $(i, j) \in \llbracket 1..3 \rrbracket^2$ . Rappeler des conditions nécessaires et suffisantes portant sur les coefficients de  $M$  pour qu'elle soit orthogonale directe.

*Dans les trois questions qui suivent, on suppose que  $f$  n'est pas égale à  $1_E$  et que les conditions précédentes sont réalisées.*

2. Indiquer comment trouver un vecteur  $u$ .

3. Montrer que la trace de la matrice  $M$  vérifie  $\text{tr}(M) = 1 + 2 \cos \theta$ .

À quelle condition  $f$  est-elle un demi-tour ?

4. On suppose que  $f$  n'est pas un demi-tour ; soit  $v$  un vecteur quelconque non colinéaire à  $u$ . Montrer que le produit mixte  $(v, f(v), u)$  est non nul et que son signe est celui de  $\sin \theta$ .

### Partie I . Étude du pentagone régulier

$E$  désigne, dans cette partie seulement, un espace vectoriel euclidien de dimension deux.

On pose

$$\omega = e^{2i\pi/5}$$

Soit  $\mathcal{P}$  un plan affine euclidien associé à  $E$  et soit  $(A_0, A_1, A_2, A_3, A_4)$  un élément de  $\mathcal{P}^5$ . On dit que les cinq points  $A_0, A_1, A_2, A_3, A_4$  pris dans cet ordre forment un pentagone régulier si et seulement si il existe un point  $0$  de  $\mathcal{P}$ , un réel strictement positif  $r$ , et un repère orthonormé  $(0, i, j)$  de  $\mathcal{P}$  tels que les cinq points  $A_0, A_1, A_2, A_3, A_4$  aient respectivement pour affixes les complexes :

$$r\omega^k, k = 0, 1, 2, 3, 4$$

$0, r$  et le repère  $(0, i, j)$  sont alors déterminés de manière unique. On appellera dans la suite pentagone régulier noté plus brièvement  $A_0A_1A_2A_3A_4$  tout à la fois l'ensemble ordonné des cinq points ainsi obtenus et appelés sommets du pentagone régulier dans  $\mathcal{P}$  et l'ensemble ordonné des vecteurs  $\overrightarrow{0A_0}, \dots, \overrightarrow{0A_4}$  de  $E$ . On dit alors que, pour  $k$  variant de 0 à 3,  $A_k$  et  $A_{k+1}$  sont des sommets consécutifs, ainsi que  $A_4$  et  $A_0$ .  $0$  est le centre du pentagone régulier.

1. On suppose ici  $r = 1$  et on pose :  $a' = \cos\left(\frac{2\pi}{5}\right) = \Re(w)$ .

a) Montrer que  $\omega$  vérifie la relation :

$$1 + (\omega + \bar{\omega}) + (\omega^2 + \bar{\omega}^2) = 0$$

En déduire que :  $a' = \frac{-1 + \sqrt{5}}{4}$ .

b) On pose  $a = 2a'$  et  $b = \frac{1}{a}$ . Montrer que  $a$  est solution d'une équation du second degré à coefficients dans  $\mathbb{Z}$  ; montrer qu'il en est de même pour  $b$ .

c) Calculer  $a, b, ab, a + b, b - a$  et  $a^2 + b^2$ . (On mettra les résultats sous la forme  $x + y\sqrt{5}$  avec  $x$  et  $y$  rationnels.)

d) Calculer en fonction de  $b$  le rapport :

$$p = \frac{\|\overrightarrow{A_0A_2}\|}{\|\overrightarrow{A_0A_1}\|}$$

e) Montrer que

$$\|\overrightarrow{A_0A_1}\| = \frac{1}{2}\sqrt{10 - 2\sqrt{5}}$$

2. Soit  $(M_0, M_1, M_2, M_3, M_4)$  un élément de  $\mathcal{P}^5$  tel que les points  $M_k$ , pour  $k$  variant de 0 à 4, soient deux à deux distincts ; il résulte de ce qui précède que les conditions (a) et (b) suivantes sont nécessaires pour que  $M_0M_1M_2M_3M_4$  soit un pentagone régulier :

(a) Il existe un point 0 de  $\mathcal{P}$  et un réel strictement positif  $r$  tels que les points  $M_0, M_1, M_2, M_3, M_4$  appartiennent au cercle de centre 0 et de rayon  $r$ .

(b) Les distances  $\|\overrightarrow{M_0M_1}\|, \|\overrightarrow{M_1M_2}\|, \|\overrightarrow{M_2M_3}\|, \|\overrightarrow{M_3M_4}\|, \|\overrightarrow{M_4M_0}\|$  sont toutes égales.

Montrer qu'elles ne sont pas suffisantes (si  $(M_0, M_1, M_2, M_3, M_4)$  définit un pentagone régulier, on pourra considérer  $(M_0, M_2, M_4, M_1, M_3)$ ) ; montrer que c'est toutefois bien le cas si on précise dans la condition (b) que ces distances sont égales à :

$$\frac{r}{2}\sqrt{10 - 2\sqrt{5}}$$

(on pourra étudier à l'aide de coordonnées polaires la fonction  $M \mapsto \|\overrightarrow{M_0M}\|$  définie sur un demi-cercle dont  $M_0$  est l'une des extrémités).

3. On désigne par  $\Gamma$  l'ensemble des déplacements de  $\mathcal{P}$  conservant l'ensemble des cinq sommets d'un pentagone régulier.

a) Montrer que les éléments de  $\Gamma$  autres que l'identité sont des rotations de centre 0 et que  $\Gamma$  est un sous-groupe du groupe  $\text{Isom}^+(\mathcal{P})$  des déplacements de  $\mathcal{P}$

b) Montrer que  $\Gamma$  est isomorphe à un sous-groupe de  $SO(E)$ . Déterminer le cardinal de  $\Gamma$ .

c) Montrer que  $\Gamma$  est cyclique. Par lesquels de ses éléments est-il engendré ?

## Partie II. Mise en place du dodécaèdre

Pour toute la suite du problème,  $E$  est un espace vectoriel euclidien orienté de dimension trois et  $\mathcal{E}$  est un espace affine euclidien associé à  $E$ , rapporté à un repère orthonormé direct  $\mathcal{R} = (0, i, j, k)$ .

*On ne manquera pas, pour tout ce qui suit, de se rapporter, pour plus de commodité, au dessin fourni à la fin de l'énoncé.*

On définit les huit sommets  $ABCD A'B'C'D'$  d'un cube noté  $\mathcal{C}_0$  comme suit par leurs coordonnées dans le repère  $\mathcal{R}$  :

$$A = (1, 1, 1), B = (-1, 1, 1), C = (-1, -1, 1), D = (1, -1, 1)$$

$A', B', C', D'$  désignent leurs symétriques respectifs par rapport à 0.

1. a) Montrer l'existence d'un point unique  $J = (a, 0, b')$  avec  $b' > 1$  tel que

$$\|\overrightarrow{JA}\| = \|\overrightarrow{JD}\| = 2a$$

et exprimer  $b'$  en fonction de  $b$ .

b)  $I$  désigne le transformé de  $J$  dans le demi-tour d'axe  $(0, k)$ .  $I'$  et  $J'$  sont les transformés respectifs de  $I$  et  $J$  dans la symétrie par rapport à 0. Déterminer les points  $I, I', J'$  par leurs coordonnées dans  $\mathcal{R}$ .

2. On définit de même  $K, L, M, N$  ainsi que leurs symétriques respectifs  $K', L', M', N'$  par rapport à 0 par les conditions suivantes :

(a)  $\overrightarrow{KL} = 2aj$ ,  $\|\overrightarrow{KB'}\| = \|\overrightarrow{KD'}\| = 2a$ ,  $K$  et  $L$  se correspondent dans le demi-tour d'axe  $(0, i)$  et la première coordonnée de  $K$  est supérieure à 1.

(b)  $\overrightarrow{MN} = 2ak$ ,  $\|\overrightarrow{NA'}\| = \|\overrightarrow{NB'}\| = 2a$ ,  $M$  et  $N$  se correspondent dans le demi-tour d'axe  $(0, j)$  et la seconde coordonnée de  $N$  est supérieure à 1.

Préciser en fonction de  $a$  et  $b$  les coordonnées de ces huit nouveaux points.

3. L'ensemble des vingt points  $A, B, C, D, I, J, K, L, M, N, A', B', C', D', I', J', K', L', M', N'$  ainsi définis déterminent un dodécaèdre qui sera considéré à la fois comme ensemble de vingt points de  $\mathcal{E}$  appelés sommets ou comme ensemble de vingt vecteurs de  $E$  :  $\overrightarrow{OA}, \dots, \overrightarrow{ON'}$ .

On dira que deux sommets sont opposés si et seulement s'ils se correspondent dans la symétrie par rapport à 0 ; ainsi, les paires  $\{A, A'\}, \{B, B'\}, \dots, \{N, N'\}$  sont formées de sommets deux à deux opposés.

On dit que le cube  $\mathcal{C}_0 = ABCDA'B'C'D'$  est inscrit dans le dodécaèdre.

On appelle face du dodécaèdre l'un des douze sous-ensembles ordonnés de sommets suivants :

$$AJDKL, LKB'I'C, ALC'MN, NMD'K'B, ANBIJ, MC'I'J'D'$$

ainsi que les six autres obtenus par symétrie par rapport à 0.

Montrer que les points  $AJDKL$  appartiennent à un même plan et donner une équation de ce plan.

(On pourra commencer par établir qu'une telle équation est de la forme  $\alpha x + \beta z = \gamma$  puis déterminer les coefficients en fonction de  $a$  et  $b$ ). Donner de même une équation de la face  $ANBIJ$ .

4. a) Déterminer les coordonnées de  $O_1$ , isobarycentre de la face  $AJDKL$  et de  $O_2$ , isobarycentre de la face  $ANBIJ$ .

(N.B. On laissera ces coordonnées sous la forme  $x + y\sqrt{5}$  avec  $x$  et  $y$  rationnels).

b) Vérifier que  $\overrightarrow{OO_1}$  définit un vecteur normal à la face  $AJDKL$ .

c) Montrer que la face  $AJDKL$  du dodécaèdre est un pentagone régulier (on pourra utiliser la question I.2). Il en est de même pour les autres faces, ce que l'on admettra.

d) Déterminer par son cosinus l'angle (non orienté) des vecteurs  $OO_1$  et  $OO_2$ .

### Partie III. Matrice de Gram et isométries

1. On appelle simplexe un triplet de vecteurs  $(\overrightarrow{OX}, \overrightarrow{OY}, \overrightarrow{OZ})$  déterminé par trois sommets consécutifs  $X, Y, Z$  de l'une des faces du dodécaèdre et pris dans un ordre tel que  $(\overrightarrow{OX}, \overrightarrow{OY}, \overrightarrow{OZ})$  soit une base directe de  $E$ . Un tel simplexe est noté  $[XYZ]$ .

Ainsi  $[AJD]$  est un simplexe.

Combien les sommets du dodécaèdre déterminent-ils de simplexes ?

2. On appelle *matrice de Gram* associée à un triplet  $(u_1, u_2, u_3)$  d'éléments de  $E$  la matrice

$$\text{Gram}(u_1, u_2, u_3) = [g_{i,j}]$$

de coefficient générique  $g_{i,j}$ ,  $(i, j) \in \llbracket 1..3 \rrbracket^2$  défini par :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1..3 \rrbracket^2, g_{i,j} = \langle u_i, u_j \rangle$$

Calculer la matrice de Gram associée au simplexe  $[AJD]$ ; on donnera ses coefficients sous la forme  $x + y\sqrt{5}$  avec  $x$  et  $y$  entiers.

N.B. On pourra admettre que tous les simplexes définissent la même matrice de Gram, notée  $\mathcal{G}$ .

3. a) Montrer qu'étant donné deux des simplexes précédents, soit  $\mathcal{S} = [XYZ]$  et  $\mathcal{S}' = [X'Y'Z']$ , il existe un automorphisme  $f_{\mathcal{S}'}^{\mathcal{S}}$  unique de  $E$  transformant le premier en le second.

b) Montrer que cet automorphisme est orthogonal, i.e. qu'il vérifie

$$\forall u \in E, \|f_{\mathcal{S}'}^{\mathcal{S}}(u)\| = \|u\|$$

On pourra utiliser l'application de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}$  définie par :

$$(x, y, z) \mapsto \|x\overrightarrow{OX} + y\overrightarrow{OY} + z\overrightarrow{OZ}\|^2$$

en exprimant sa valeur à l'aide de la matrice  $\mathcal{G}$  et de la matrice colonne

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

c) Montrer que  $f_{\mathcal{S}'}^{\mathcal{S}}$  est une rotation.

d) On désigne par  $G$  l'ensemble des automorphismes directs de  $E$  conservant le dodécaèdre, considéré ici comme ensemble des vecteurs

$$\overrightarrow{OA}, \dots, \overrightarrow{ON}$$

On pourra admettre que les faces du dodécaèdre sont transformées en des faces par les éléments de  $G$ .

Montrer que  $G$  est un sous-groupe de  $SO(E)$  de cardinal au plus égal à 60.

4. On considère les endomorphismes  $r, s$  et  $t$  de  $E$  définis par leurs matrices respectives dans la base  $(i, j, k)$

$$R = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad S = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} b & -1 & a \\ 1 & a & -b \\ a & b & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad T = SR = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & a & b \\ a & -b & 1 \\ b & 1 & a \end{pmatrix}$$

a) Montrer que  $r, s$  et  $t$  sont des rotations qu'on écrira sous la forme  $\text{Rot}(u, \theta)$  en précisant  $u$  et  $\theta$  dans chaque cas.

N.B. On choisira dans chaque cas un vecteur  $u$  dont la troisième coordonnée soit positive et on désignera par  $\Omega$  le milieu de  $AJ$ .

b) Dire brièvement ce que sont les effets respectifs de ces rotations sur le simplexe  $[AJD]$ .

c) Quels sont les ordres respectifs de ces rotations dans le groupe  $SO(E)$  ?

5. a) On donnera sous forme d'un tableau à double entrée à trois lignes et douze colonnes la liste des transformés respectifs de  $ABCDEFGHIJKLMN$  par  $r, s$  et  $t$  (on ne fera pas figurer les éventuels calculs sur la copie).

b) Préciser comment obtenir simplement les transformés des dix autres points à l'aide du tableau précédent.

c) En déduire que  $r, s, t$  sont bien des éléments de  $G$ .

6. En mettant brièvement en évidence d'autres éléments de  $G$  analogues à  $r, s, t$ , en déduire que le cardinal de  $G$  est égal à 60.

#### Partie IV. Isomorphisme de $G$ et de $\mathcal{A}_5$

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . La notation  $\mathcal{S}_n$ , désigne le groupe des permutations de l'ensemble  $\llbracket 1..n \rrbracket$ .  $\epsilon$  désigne l'unique morphisme surjectif du groupe  $\mathcal{S}_n$ , sur le groupe multiplicatif à deux éléments  $U_2 = \{-1, 1\}$  et qui prend la valeur  $-1$  pour les transpositions. Si  $\sigma$  est un élément quelconque de  $\mathcal{S}_n$ ,  $\epsilon(\sigma)$  est la signature de  $\sigma$ .

La notation  $\mathcal{A}_n$ , désigne le groupe des permutations paires de l'ensemble  $\llbracket 1..n \rrbracket$  ; c'est le noyau de  $\epsilon$ . Si  $p$  est un entier au moins égal à 2 et au plus égal à  $n$ , et si  $a_1 a_2, \dots, a_p$  sont des éléments distincts de  $\llbracket 1..n \rrbracket$ , la notation  $(a_1, a_2, \dots, a_p)$  désigne le  $p$ -cycle envoyant  $a_i$  sur  $a_{i+1}$  pour  $i$  variant de 1 à  $p-1$  et  $a_p$  sur  $a_1$ , les autres éléments étant fixes.

Ces notions et notations s'étendent au cas du groupe des permutations d'un ensemble quelconque fini non vide.

Si  $ABCDE$  est un pentagone régulier, on appelle diagonale du pentagone tout segment déterminé par deux sommets non consécutifs ; ainsi, chaque pentagone régulier possède cinq diagonales.

1. Rappeler sans démonstration le cardinal de  $\mathcal{A}_5$ .
2. On appelle  $f$ -diagonale du dodécaèdre une diagonale de l'une quelconque des faces du dodécaèdre. Ainsi,  $AB, BD', KJ$  sont par exemple des  $f$ -diagonales. On désigne par  $\mathcal{D}$  l'ensemble des  $f$ -diagonales. Quel est le cardinal de  $\mathcal{D}$  ?
3. On met ici en évidence l'existence de cinq cubes inscrits dans le dodécaèdre. Le cube initial est noté  $\mathcal{C}_0 = ABCDA'B'C'D'$ .
  - a) On désigne par  $\mathcal{C}_i, i = 1, 2, 3, 4$  le cube déduit de  $\mathcal{C}_0$  par  $s^i$ . Montrer qu'on obtient ainsi cinq cubes distincts inscrits dans le dodécaèdre et que chaque arête de l'un de ces cinq cubes est un élément de  $\mathcal{D}$ .
  - b) Montrer que chaque élément de  $\mathcal{D}$  est arête de l'un de ces cinq cubes et un seul (on pourra raisonner sur la seule  $f$ -diagonale  $AD$ ).
  - c) En déduire que les cinq cubes  $\mathcal{C}_i$  sont les seuls cubes de centre 0 et isométriques à  $\mathcal{C}_0$  inscrits dans le dodécaèdre.
4. a) Montrer que tout élément  $f$  de  $G$  permute l'ensemble  $\mathcal{K}$  des cinq cubes précédents. On désigne par  $\Phi$  l'application ainsi définie de  $G$  dans le groupe  $\mathcal{S}_{\mathcal{K}}$  des permutations de  $\mathcal{K}$ . On notera  $\mathcal{A}_{\mathcal{K}}$  l'ensemble des permutations paires de  $\mathcal{S}_{\mathcal{K}}$ .
  - b) Montrer que  $\Phi$  est un morphisme de groupes.
  - c) Expliciter par un tableau à double entrée à trois lignes et cinq colonnes l'effet produit par  $r, s, t$  sur les cubes  $\mathcal{C}_i, (i = 0, 1, 2, 3, 4)$ .
  - d) Montrer que  $\Phi(r), \Phi(s), \Phi(t)$  sont des permutations paires de  $\mathcal{K}$ .
5. a) Donner une condition nécessaire et suffisante sur le triplet  $(f(i), f(j), f(k))$  pour qu'un élément  $f$  de  $SO(E)$  laisse le cube  $\mathcal{C}_0$  globalement invariant (on pourra considérer les axes des faces de ce cube).
  - b) En déduire que le cardinal du sous-groupe  $G_0$  de  $G$  constitué des isométries directes laissant globalement invariant le cube  $\mathcal{C}_0$  (c'est le stabilisateur de  $\mathcal{C}_0$  dans  $G$ ) est égal à 12 et préciser l'ensemble de ses éléments.
  - c) Montrer que, pour tout  $i$  de 1 à 4, le stabilisateur  $\mathcal{C}_i$  de  $\mathcal{C}_i$  dans  $G$  est un sous-groupe de  $G$  isomorphe à  $G_0$ .
  - d) Préciser  $G_0 \cap G_1$  puis  $G_0 \cap G_1 \cap G_2$ . En déduire que  $\Phi$  est injectif.
6. a) Soit  $\mathcal{S}$  un sous-groupe de  $\mathcal{S}_{\mathcal{K}}$  ; on note :

$$\mathcal{S}_+ = \mathcal{S} \cap \mathcal{A}_{\mathcal{K}} \text{ et } \mathcal{S}_- = \mathcal{S} \cap (\mathcal{S}_{\mathcal{K}} \setminus \mathcal{A}_{\mathcal{K}})$$

Montrer que, si  $\mathcal{S}_-$  est non vide, alors  $\mathcal{S}_+$  et  $\mathcal{S}_-$  ont même cardinal ; en déduire que, si  $\Phi(G)$  possède un élément impair, alors il en contient nécessairement 30.

- b) Montrer que, si  $f$  est un élément de  $G$  tel que :  $\epsilon(\Phi(f)) = -1$ , alors  $f$  est d'ordre pair dans  $G$ .
  - c) En déduire, en utilisant les ordres des éléments de  $G$ , étudiés dans III.6, que  $G$  est isomorphe à  $\mathcal{A}_5$ .
7. Combien y a-t-il d'éléments de  $G$  transformant l'un quelconque des cinq cubes en un autre ?

## CORRIGÉ

### Préambule

1. Une matrice  $M = [m_{i,j}]$  est élément de  $SO_3(E)$  si et seulement si ses vecteurs colonnes forment une base orthonormée directe. Soit :

$$\begin{cases} \forall j = 1, 2, 3, \sum_{i=1}^3 m_{i,j}^2 = 1 \\ \forall j \neq k, \sum_{i=1}^3 m_{i,j} m_{i,k} = 0 \\ \det(M) = 1 \end{cases}$$

2. L'axe d'une rotation  $f$  est défini par le sous-espace vectoriel des vecteurs invariants de  $f$  ou  $\text{Ker}(f - 1_E)$ .

3. Soit  $u$  un vecteur unitaire base de  $\text{Ker}(f - 1_E)$ , et  $(v, w)$  deux vecteurs de  $E$  tels que  $(u, v, w)$  soit une base orthonormée directe de  $E$ . Dans cette base, la matrice associée à la rotation  $f$  est :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

Deux matrices semblables ayant même trace, il vient  $\text{tr}(f) = 1 + 2 \cos \theta$ .

Ainsi,  $f$  est un demi tour si et seulement si  $\theta = \pi$  si et seulement si  $\text{tr}(f) = -1$ .

4. L'expression analytique de la rotation d'axe  $u$  unitaire et d'angle  $\theta$  est, pour tout  $x \in E$

$$R(x) = \langle u, x \rangle u + \cos \theta (x - \langle u, x \rangle u) + \sin \theta (u \wedge x)$$

Ainsi :

$$[x, f(x), u] = [u, x, f(x)] = \langle u \wedge x, f(x) \rangle = \sin \theta \|u \wedge x\|^2$$

Comme  $\theta \neq 0, \pi$ , on a  $\text{sgn}[x, f(x), u] = \text{sgn} \sin(\theta)$ .

### Partie I.

1. a) On a

$$\begin{aligned} 1 + \omega + \bar{\omega} + \omega^2 + \bar{\omega}^2 &= 1 + e^{2i\pi/5} + e^{-2i\pi/5} + e^{4i\pi/5} + e^{-4i\pi/5} \\ &= 1 + e^{2i\pi/5} + e^{8i\pi/5} + e^{4i\pi/5} + e^{6i\pi/5} \\ &= \frac{1 - e^{2i\pi}}{1 - e^{2i\pi/5}} = 0 \end{aligned}$$

On a donc  $1 + 2 \cos\left(\frac{2\pi}{5}\right) + 2 \cos\left(\frac{4\pi}{5}\right) = 0$  ou

$$1 + 2a' + 2(2a'^2 - 1) = 4a'^2 + 2a' - 1 = 0$$

$a'$  est la racine positive de cette équation du second degré, soit :

$$a' = \cos\left(\frac{2\pi}{5}\right) = \frac{-1 + \sqrt{5}}{4}$$

b)  $a = 2a'$  vérifie l'équation  $a^2 + a - 1 = 0$  et  $b = 1/a$  vérifie l'équation  $b^2 - b - 1 = 0$ .

c) On a

$$a = \frac{-1 + \sqrt{5}}{2}, \quad b = \frac{+1 + \sqrt{5}}{4}$$

et

$$ab = 1, \quad a + b = \sqrt{5}, \quad b - a = 1, \quad a^2 + b^2 = 3$$

d) Le nombre  $p$  vérifie

$$p = \frac{\|\overrightarrow{A_0 A_2}\|}{\|\overrightarrow{A_0 A_1}\|} = \left| \frac{\omega^2 - 1}{\omega - 1} \right| = |\omega + 1| = |e^{2i\pi/5} + 1|$$

Ainsi :

$$p = \sqrt{2 + 2 \cos(2\pi/5)} = \sqrt{2 + 2a'} = \frac{1}{2} \sqrt{b+1} = \frac{b}{2}$$

e) Il vient :

$$\|\overrightarrow{A_0 A_1}\| = |\omega - 1| = 2 \sin\left(\frac{\pi}{5}\right)$$

Or

$$\sin\left(\frac{\pi}{5}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{1 - a'} = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{5 - \sqrt{5}}{4}}$$

Donc

$$\|\overrightarrow{A_0 A_1}\| = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{5 - \sqrt{5}} = \frac{1}{2} \sqrt{10 - 2\sqrt{5}}$$

2. Supposons que  $(M_0, M_1, M_2, M_3, M_4)$  soit un pentagone régulier. Alors

- les points  $M_0, M_2, M_4, M_1, M_3$  appartiennent à un même cercle de centre 0 et de rayon  $r$ ,
- $d = \|\overrightarrow{M_0 M_2}\| = p \|\overrightarrow{M_0 M_1}\| = pa$ , ce qui est vérifié pour toutes les autres distances  $\|\overrightarrow{M_2 M_4}\| = \|\overrightarrow{M_4 M_1}\| = \|\overrightarrow{M_1 M_3}\| = \|\overrightarrow{M_3 M_0}\|$ .

Pourtant  $(M_0, M_2, M_4, M_1, M_3)$  n'est pas un pentagone régulier puisque les affixes de ces points ne sont pas de la forme  $r, r\omega, \dots, r\omega^4$ , mais  $r, r\zeta, r\zeta^2, r\zeta^3, r\zeta^4$  avec  $\zeta = \omega^2$ .

Par contre si l'on impose la condition supplémentaire  $d = \frac{r}{2} \sqrt{10 - 2\sqrt{5}}$ , on obtient effectivement un pentagone. En effet, choisissons un repère orthonormé du plan tel que  $(OM_0) = Ox$ , avec  $\|\overrightarrow{OM_0}\| = r$ . Soit  $M$  un point du demi cercle positif, centré en 0, de rayon  $r$ , tel que  $\|\overrightarrow{M_0 M}\| = \frac{r}{2} \sqrt{10 - 2\sqrt{5}}$ . Notons  $\alpha$  l'angle  $\alpha = (Ox, \overrightarrow{OM_0})$ .

On a alors :

$$\frac{r^2}{4} (10 - 2\sqrt{5}) = r^2 \sin^2 \alpha + r^2 (1 - \cos \alpha)^2 \Leftrightarrow \frac{1}{8} (10 - 2\sqrt{5}) = 1 - \cos \alpha$$

et

$$\cos \alpha = \frac{-1 + \sqrt{5}}{4}$$

Ainsi  $\alpha = \frac{2\pi}{5}$ . Une rotation de cet angle du repère choisi montre que l'on obtient bien un pentagone.

3. a) Si  $D$  est un déplacement qui conserve le pentagone  $\mathcal{P}$ , il laisse fixe l'isobarycentre 0 des cinq sommets. ainsi  $D$  est soit l'application identité, soit une rotation de la forme  $R(0, \theta)$ .

- si  $D(M_0) = M_0$ , alors  $D = 1_E$ ,
- si  $D(M_0) = M_1$ , alors  $D = R(0, 2\pi/5) = R$ ,
- si  $D(M_0) = M_2$ , alors  $D = R^2$ ,
- si  $D(M_0) = M_3$ , alors  $D = R^3$ ,
- si  $D(M_0) = M_4$ , alors  $D = R^4$ .

b) Ainsi

$$\Gamma = \{1_E, R, R^2, R^3, R^4\} \quad \text{et} \quad \text{card}(\Gamma) = 5$$

c)  $\Gamma$  est un sous-groupe de  $SO(E)$ , cyclique, engendré par chacun de ses éléments hors  $1_E$ .

## Partie II

1. a) Résolvons l'équation  $\|\overrightarrow{JA}\|^2 = \|\overrightarrow{JD}\|^2 = 4a^2$ , soit :

$$(a-1)^2 + 1 + (b-1)^2 = a^2 \Leftrightarrow (b-1)^2 = a^2$$

Comme  $b > 1$ , cela donne  $b-1 = 1+a = b$ . Donc  $J = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ b \end{pmatrix}$ .

b) On a

$$I = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -a \\ 0 \\ b \end{pmatrix}, \quad I' = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ -b \end{pmatrix}, \quad J' = \begin{pmatrix} -a \\ 0 \\ -b \end{pmatrix}$$

2. Les conditions  $\overrightarrow{KL} = 2aj$ ,  $\|\overrightarrow{KB'}\| = \|\overrightarrow{KD'}\| = 2a$ ,  $K$  et  $L$  se correspondent dans le demi-tour d'axe  $(0, i)$  et la première coordonnée de  $K$  est supérieure à 1 donnent

$$K = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} x \\ y + 2a \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -y \\ -z \end{pmatrix}$$

Donc

$$K = \begin{pmatrix} x \\ -a \\ 0 \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} x \\ a \\ 0 \end{pmatrix}$$

et  $\|\overrightarrow{KB'}\| = \|\overrightarrow{KD'}\| = 2a$  donne  $(x-1)^2 + (1-a)^2 + 1 = 4a^2 \Rightarrow x = b$ . Finalement :

$$K = \begin{pmatrix} b \\ -a \\ 0 \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} b \\ a \\ 0 \end{pmatrix}$$

Les conditions  $\overrightarrow{MN} = 2ak$ ,  $\|\overrightarrow{NA'}\| = \|\overrightarrow{NB'}\| = 2a$ ,  $M$  et  $N$  se correspondent dans le demi-tour d'axe  $(0, j)$  et la seconde coordonnée de  $N$  est supérieure à 1 donnent

$$M = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad N = \begin{pmatrix} x \\ y + 2a \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ y \\ -z \end{pmatrix}$$

Donc

$$M = \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ -a \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ a \end{pmatrix}$$

et  $\|\overrightarrow{NA'}\| = \|\overrightarrow{NB'}\| = 2a$  donne  $1 + (y-1)^2 + (a-1)^2 = 4a^2 \Rightarrow y = b$ . Finalement :

$$M = \begin{pmatrix} 0 \\ b \\ -a \end{pmatrix}, \quad L = \begin{pmatrix} 0 \\ b \\ a \end{pmatrix}$$

3. L'équation du plan  $(AJD)$  est donnée par :

$$P(A, \overrightarrow{AJ}, \overrightarrow{AD}) = \begin{vmatrix} x-1 & a-1 & 0 \\ y-1 & -1 & -2 \\ z-1 & b-1 & 0 \end{vmatrix} = 0 \iff ax + a^2z - 1 = 0$$

On remarque que les coordonnées des points  $K$  et  $L$  vérifient cette équation.

De la même manière,

$$P(A, \overrightarrow{AN}, \overrightarrow{AB}) = \begin{vmatrix} x-1 & 1 & -2 \\ y-1 & b-1 & 0 \\ z-1 & a-1 & 0 \end{vmatrix} = 0 \iff a^2y - az + 1 = 0$$

On remarque que les coordonnées des points  $I$  et  $J$  vérifient cette équation.

4. a) Si  $O_1$  est l'isobarycentre des points  $AJDJKL$  un calcul immédiat donne :

$$O_1 = \begin{pmatrix} \frac{3b+1}{5} \\ 0 \\ \frac{2+b}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5+3\sqrt{5}}{10} \\ 0 \\ \frac{5+\sqrt{5}}{10} \end{pmatrix}$$

Un calcul semblable donne

$$O_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{5+\sqrt{5}}{10} \\ \frac{5+3\sqrt{5}}{10} \end{pmatrix}$$

b) Pour vérifier que  $\overrightarrow{OO_1}$  est orthogonal au plan  $(AJDKL)$ , vérifions que les vecteurs  $\overrightarrow{OO_1}$  et  $\begin{pmatrix} a \\ 0 \\ a^2 \end{pmatrix}$  sont colinéaires ou

$$\begin{pmatrix} \frac{3a+4}{5} \\ 0 \\ \frac{a+3}{5} \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ a^2 \end{pmatrix}$$

ce qui est vrai car  $\frac{3a+4}{5} = \frac{a+3}{a^2}$ .

c) Par définition du point  $O_1$ , les points  $A, J, D, K, L$  appartiennent au cercle centré en  $O_1$  et de rayon  $\|\overrightarrow{O_1A}\|$ . En effet,  $O$  est équidistant de ces cinq points et  $O_1$  est le projeté orthogonal de  $O$  sur le plan  $(AJDKL)$ .

Le rayon de ce cercle  $r$  est égal à :

$$r = \|\overrightarrow{O_1A}\|^2 = \left(\frac{3\sqrt{5}+5}{10} - 1\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{5}+5}{10} - 1\right)^2 + 1 = \frac{2}{\sqrt{10}}\sqrt{5-\sqrt{5}}$$

De même  $\|\overrightarrow{AJ}\|^2 = (a-1)^2 + 1 + (b-1)^2 = 6 - 2\sqrt{5} \Rightarrow \|AJ\| = \sqrt{5} - 1$ . Ainsi

$$\frac{r}{2}\sqrt{10-2\sqrt{5}} = \frac{1}{\sqrt{10}}\sqrt{(10-4\sqrt{5})(5-\sqrt{5})} = \sqrt{5}-1 = \|\overrightarrow{AJ}\|$$

d) Enfin,

$$\cos(\overrightarrow{OO_1}, \overrightarrow{OO_2}) = \frac{\langle \overrightarrow{OO_1}, \overrightarrow{OO_2} \rangle}{\|\overrightarrow{OO_1}\| \cdot \|\overrightarrow{OO_2}\|} = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

### Partie III

1. Le dodécaèdre comporte 12 faces ; chaque face a 5 simplexes. Le dodécaèdre possède donc 60 simplexes.

2. Un calcul immédiat donne :

$$G(AJD) = \text{Gram}(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OJ}, \overrightarrow{OD}) = \begin{pmatrix} 3 & a+b & 1 \\ a+b & a^2+b^2 & a+b \\ 1 & a+b & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & \sqrt{5} & 1 \\ \sqrt{5} & 3 & \sqrt{5} \\ 1 & \sqrt{5} & 3 \end{pmatrix}$$

3. a) Deux simplexes  $(X, Y, Z), (X', Y', Z')$  formant deux bases directes  $\mathcal{B} = (OX, OY, OZ)$  et  $\mathcal{B}' = (OX', OY', OZ')$  de  $E$ , il existe un unique automorphisme transformant le premier simplexe en le second.

b) Soit  $u \in E$  de coordonnées  $(x, y, z)$  dans  $\mathcal{B}$ . On a

$$\begin{aligned} \|f_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(u)\|^2 &= \langle xOX' + yOY' + zOZ', xOX' + yOY' + zOZ' \rangle \\ &= (x, y, z)G(X'Y'Z') \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (x, y, z)G(XYZ) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \|u\|^2 \end{aligned}$$

c) L'application  $f_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}$  est une isométrie qui transforme une base orthonormée directe en une autre base orthonormée directe. C'est donc une rotation.

d) Il est évident que l'ensemble des automorphismes directes conservant le dodécaèdre  $\mathcal{D}$  est un sous-groupe  $G$  de  $SO(E)$ .

Si  $f$  est un automorphisme conservant le dodécaèdre  $\mathcal{D}$ , il laisse fixe l'isobarycentre de ses sommets ; donc  $f(0) = 0$ . Ainsi  $f$  est une rotation de  $E$ . Considérons une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  formée à partir d'un simplexe  $(XYZ)$  de  $\mathcal{D}$ . Comme  $f$  fait passer la face contenant ce simplexe sur une autre face de  $\mathcal{D}$ ,  $f$  fait passer le simplexe  $(XYZ)$  sur un simplexe  $(X'Y'Z')$  et  $f$  est de la forme  $f_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}$ .  
Donc  $G$  possède au plus 60 éléments.

4. a) On vérifie que les trois matrices proposées sont des matrices orthogonales de déterminant 1. On utilise ensuite les questions du préambule pour déterminer l'axe et l'angle de chacune de ces rotations.

- L'axe de  $r$  est donné par  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ; l'égalité des traces donne  $\cos \theta = \frac{1}{2}$  ; enfin en prenant  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , le signe de  $\sin \theta$  est positif, puisque

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

Finalement  $r$  est la rotation d'axe  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et d'angle  $\frac{2\pi}{3}$ .

- L'axe de  $s$  est donné par  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}$  ; l'égalité des traces donne  $\cos \theta = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$  ; enfin en prenant  $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , le signe de  $\sin \theta$  est positif, puisque

$$\begin{vmatrix} 1 & b & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & a & a \end{vmatrix} = a > 0$$

Finalement  $s$  est la rotation d'axe  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}$  et d'angle  $\frac{2\pi}{5}$ .

- L'axe de  $t$  est donné par  $\begin{pmatrix} 1 \\ a \\ b \end{pmatrix}$  ; l'égalité des traces donne  $\cos \theta = -1$ . Donc  $t$  est le retournement d'axe  $\begin{pmatrix} 1 \\ a \\ b \end{pmatrix}$ .

b) On a  $r(AJD) = ALC'$ ,  $s(AJD) = JDK$  et  $t(AJD) = JAN$ .

c) La rotation  $r$  est d'ordre 3 ( $r^3 = 1_E$ ) ; l'ordre de  $s$  est 5 et celui de  $t$  est 2.

5. a) Le tableau demandé :

transf/points	$r$	$s$	$t$
$A$	$A$	$J$	$J$
$B$	$D$	$C$	$K$
$C$	$B'$	$N'$	$C'$
$D$	$C'$	$K$	$N$
$I$	$K$	$M'$	$L$
$J$	$L$	$D$	$A$
$K$	$M$	$L$	$B$
$L$	$N$	$A$	$I$
$M$	$I$	$B$	$M'$
$N$	$J$	$I$	$D$

b) Les 10 autres points étant les symétriques par rapport à l'origine des 10 points du tableau, il suffit de mettre un ' aux points non «primés» dans ce tableau et de la supprimer pour les points primés.

c) Il suffit de vérifier sur le tableau que les applications  $r, s, t$  conservent les 20 sommets du dodécaèdre.

6. • l'application  $r$  est la rotation d'axe  $\overrightarrow{AA'}$  et d'angle  $\frac{2\pi}{3}$ . On peut donc définir 10 applications du même type (d'ordre 3) pour chacun des 10 sommets de  $\mathcal{D}$  ; donc 20 applications de ce type.

• l'application  $s$  est la rotation d'axe orthogonal à la face  $AJDKL$  et d'angle  $\frac{2\pi}{5}$ . On peut donc définir 6 applications du même type (d'ordre 5) pour chacune des 6 faces de  $\mathcal{D}$  ; donc 24 applications de ce type.

• l'application  $t$  est la rotation d'axe passant par les milieux de deux arêtes opposées et d'angle  $\pi$ . Le dodécaèdre définit 15 axes différents, donc 15 applications d'ordre 2.

• il y a également l'application identité.

Finalement, on a trouvé  $60 = 20 + 24 + 15 + 1$  rotations différentes qui conservent le dodécaèdre  $\mathcal{D}$ . Par la question 3,  $G$  est exactement de cardinal 60.

#### Partie IV

1. On sait que  $\text{card}(\mathcal{A}_5) = \frac{5!}{2} = 60$ .

2. Le dodécaèdre  $\mathcal{D}$  possède 12 faces et 5 diagonales par face, soit au total 60  $f$ -diagonales.

3. a) Ci-dessous le tableau définissant les cinq cubes  $\mathcal{C}_0, \dots, \mathcal{C}_4$  à partir de  $\mathcal{C}_0$ .

$s^0$	$s^1$	$s^2$	$s^3$	$s^4$
$A$	$J$	$D$	$K$	$L$
$B$	$C$	$N'$	$I'$	$M$
$C$	$N'$	$I'$	$M$	$B$
$D$	$K$	$L$	$A$	$J$
$A'$	$J'$	$D'$	$K'$	$L'$
$B'$	$C'$	$N$	$I$	$M'$
$C'$	$N$	$I$	$M'$	$B'$
$D'$	$K'$	$L'$	$A'$	$J'$

Les images des points  $A', B', C', D'$  s'obtiennent en «primant» les points non primés et réciproquement.

b) En dénombrant toutes les  $f$ -diagonales, on vérifie que chaque  $f$ -diagonale apparaît dans ce tableau une et une seule fois.

c) Soit  $\mathcal{C}$  un cube inscrit dans le dodécaèdre et isométrique à  $\mathcal{C}_0$ . Ce cube possède 12 arêtes de même longueur égale à la longueur d'une arête de  $\mathcal{C}_0$ . Ses arêtes sont donc des  $f$ -diagonales du dodécaèdre. Comme chaque  $f$ -diagonale appartient à un seul des cinq cubes décrits plus haut, ce cube fait partie des cinq cubes  $\mathcal{C}_0, \dots, \mathcal{C}_4$ .

4. a) Si  $f$  laisse stable le dodécaèdre  $\mathcal{D}$ ,  $f$  laisse stable l'ensemble des faces de  $\mathcal{D}$  et donc l'ensemble des  $f$ -diagonales du dodécaèdre. Ainsi  $f$  laisse stable  $\mathcal{K}$ . On peut ainsi définir  $\Phi$  de  $G$  dans  $S_{\mathcal{K}}$  par

$$\Phi(f) = (f(\mathcal{C}_0), f(\mathcal{C}_1), f(\mathcal{C}_2), f(\mathcal{C}_3), f(\mathcal{C}_4))$$

b) Par cette définition de  $\Phi$ , il est immédiat que  $\Phi$  est un morphisme de groupe.

c) Le tableau demandé :

cube/transf	$\mathcal{C}_0$	$\mathcal{C}_1$	$\mathcal{C}_2$	$\mathcal{C}_3$	$\mathcal{C}_4$
$r$	$\mathcal{C}_0$	$\mathcal{C}_4$	$\mathcal{C}_1$	$\mathcal{C}_3$	$\mathcal{C}_2$
$s$	$\mathcal{C}_1$	$\mathcal{C}_2$	$\mathcal{C}_3$	$\mathcal{C}_4$	$\mathcal{C}_0$
$t$	$\mathcal{C}_1$	$\mathcal{C}_0$	$\mathcal{C}_2$	$\mathcal{C}_4$	$\mathcal{C}_3$

d) On a donc :

$$\epsilon(\Phi(r)) = \epsilon \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 4 & 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = 1 \quad (4 \text{ inversions})$$

et

$$\epsilon(\Phi(s)) = \epsilon \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} = 1 \quad (4 \text{ inversions})$$

Donc par définition de  $\epsilon$ ,  $\epsilon(\Phi(t)) = 1$ .

5. a)  $(i, j, k)$  sont les axes des faces de  $\mathcal{C}_0$ . Donc  $f(\mathcal{C}_0) \subset \mathcal{C}_0$  si et seulement si l'ensemble formé de ces trois axes est stable par  $f$ . L'application  $f$  étant une rotation, l'orientation doit être également conservée.

b) Si  $f$  conserve le cube  $\mathcal{C}_0$ , alors l'ensemble formé par les diagonales du cube est conservé par  $f$ . Le sous-groupe  $G_0$  de  $G$  qui conserve le cube  $\mathcal{C}_0$  est donc formé des 8 rotations :  $R(\overrightarrow{AA'}, \frac{2\pi}{3}), R(\overrightarrow{AA'}, \frac{4\pi}{3})$  et des 6 autres rotations du même ordre définies par les axes  $\overrightarrow{BB'}, \overrightarrow{CC'}, \overrightarrow{DD'}$ .

$G_0$  contient également les 3 retournements d'axes  $i, j, k$  et bien évidemment l'application identité.

c) La situation est identique pour chacun des 4 autres cubes isométriques à  $\mathcal{C}_0$ . Il y a 4 rotations d'ordre 3 définies par les diagonales du cube, 3 rotations d'ordre 2 définies par 3 couples de faces du cube et l'identité.

Le stabilisateur  $G_i$  de  $\mathcal{C}_i$  est donc isomorphe à  $G_0$ .

d) On a

$$G_1 = \{R(\overrightarrow{JJ'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{JJ'}, \frac{2\pi}{3}), R(\overrightarrow{CC'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{CC'}, \frac{2\pi}{3}), \\ R(\overrightarrow{NN'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{NN'}, \frac{2\pi}{3}), R(\overrightarrow{KK'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{KK'}, \frac{2\pi}{3}), R(i', \pi), R(j', \pi), R(k', \pi), 1_E\}$$

donc

$$G_0 \cap G_1 = \{R(\overrightarrow{CC'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{CC'}, \frac{2\pi}{3}), 1_E\}$$

De même

$$G_2 = \{R(\overrightarrow{JJ'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{JJ'}, \frac{2\pi}{3}), R(\overrightarrow{DD'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{DD'}, \frac{2\pi}{3}), \\ R(\overrightarrow{NN'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{NN'}, \frac{2\pi}{3}), R(\overrightarrow{LL'}, \frac{2\pi}{3}), R^2(\overrightarrow{LL'}, \frac{2\pi}{3}), R(i'', \pi), R(j'', \pi), R(k'', \pi), 1_E\}$$

donc

$$G_0 \cap G_1 \cap G_2 = \{1_E\}$$

Ce qui montre que  $\Phi$  est injectif. En effet si  $\Phi(f) = 1_E$ , alors  $f$  laissant stable  $\mathcal{K}$ ,  $f \in \cap_{i=0}^4 G_i = \{1_E\}$ .

6. a) Soit  $\tau \in \mathcal{S}_-$ . Définissons  $\Theta : \mathcal{S}_+ \rightarrow \mathcal{S}_-$  par

$$\Theta(\sigma) = \tau\sigma$$

L'application  $\Theta$  est bijective car

$$\tau\sigma_1 = \tau\sigma_2 \Rightarrow \sigma_1 = \sigma_2, \quad \text{en multipliant par } \tau^{-1}$$

et

$$\forall \rho \in \mathcal{S}_-, \tau^{-1}\rho \in \mathcal{S}_+$$

Ainsi  $\mathcal{S}_+$  et  $\mathcal{S}_-$  sont de même cardinal.

L'application  $\Phi$  étant un morphisme de groupe,  $\Phi(G)$  est un sous-groupe de  $\mathcal{S}_K$ , et  $\Phi$  est bijectif de  $G$  de cardinal 60 sur  $\Phi(G)$ , lui aussi de cardinal 60. Ainsi, par la question précédente, si  $\Phi(G)$  possède un élément impair, il en possède 30.

b) Notons  $k$  l'ordre de  $f$ . Alors :

$$1 = \epsilon(\Phi(f^k)) = (\epsilon(\Phi(f)))^k = (-1)^k$$

Donc  $k$  est pair.

c) On sait que  $G$  est formé de 20 éléments d'ordre impair 3, de 24 éléments d'ordre impair 5, de l'identité et de 15 éléments d'ordre pair 2. Si  $\Phi(G)_-$  est non vide, il possède 30 éléments. Et ces éléments proviennent d'éléments d'ordre pair de  $G$ . Or il n'y en a que 15 ; c'est une contradiction et  $\Phi(G)_- = \emptyset$ . Donc  $\Phi(G) = \Phi(G)_+ = \Phi(G) \cap \mathcal{A}_5$ . Or  $\Phi(G)$  et  $\mathcal{A}_5$  sont de même cardinal 60. Ils sont donc égaux.

Cela montre que  $\Phi$  est un morphisme bijectif de  $G$  sur  $\mathcal{A}_5$ .

7. Soit  $0 \leq i, j \leq 4$  donnés. Pour répondre à la question, il faut et il suffit de déterminer le nombre de permutations paires sur  $\{0, 1, 2, 3, 4\}$  qui font passer  $i$  à  $j$ .

- si  $i = j$ , cela revient au nombre de permutations paires sur 4 éléments soit 12.
- si  $i \neq j$ , soit  $\sigma$  une permutation répondant à la question. On a  $\sigma(i) = j, \sigma(j) = k$ . Soit  $\tau$  la transposition  $\tau(i) = j$ . On a alors  $\tau\sigma(i) = i$ . L'application  $\tau\sigma$  nous ramène au premier cas, avec  $\tau$  impaire. Comme il y a autant de permutations paires que de permutations impaires, ici également on a 12 permutations répondant à la question.

Finalement, il y a 12 éléments de  $G$  transformant un cube donné en un autre cube donné.